

## Elektrischer Schwenkantrieb - LER LERH10J-1

### Technisches Datenblatt

#### General series information

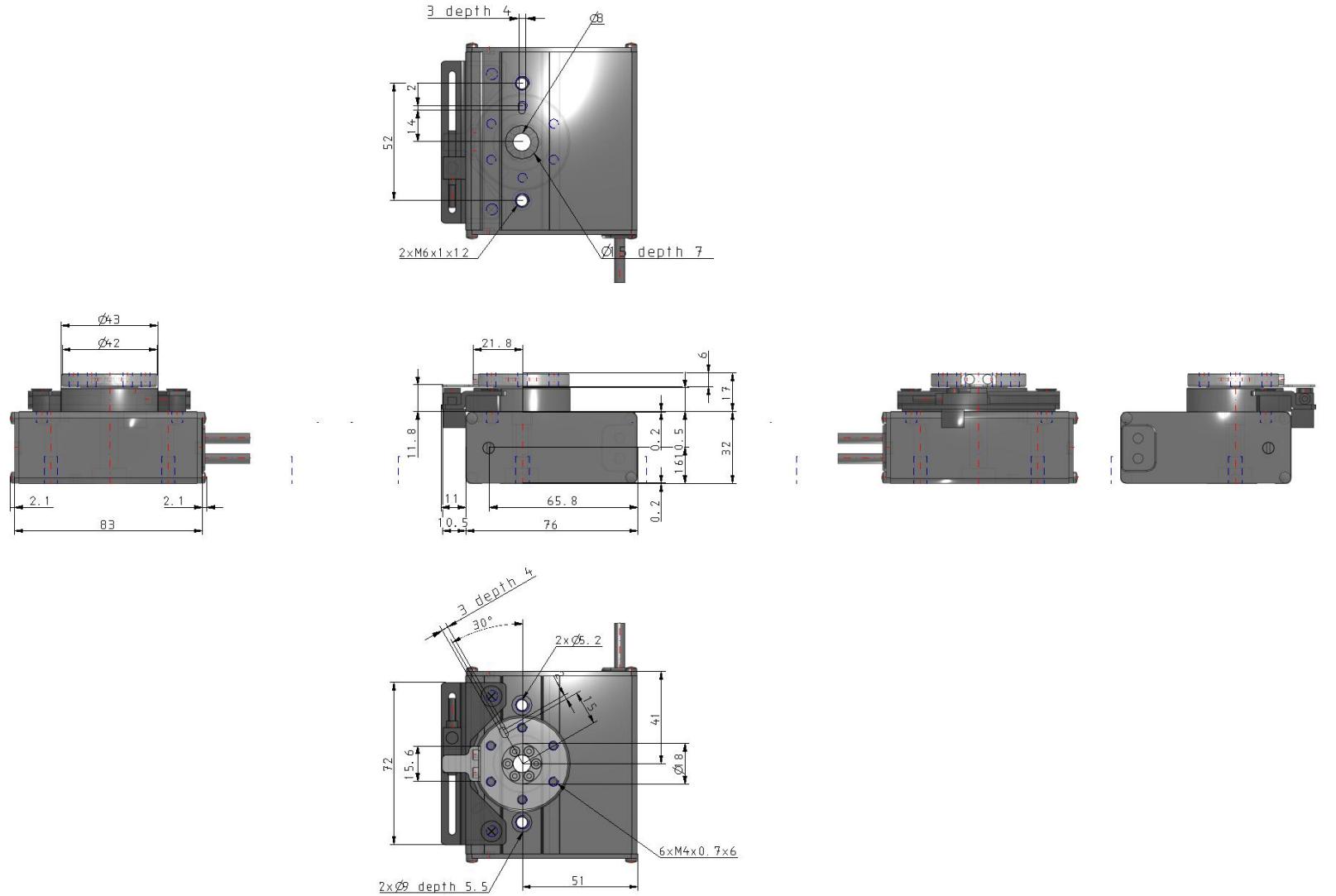
- Motortyp: Schrittmotor (Servo/24 VDC)
- Baugröße: 10, 30 und 50 mm
- Schwenkwinkel: 360°.

#### Technische Daten

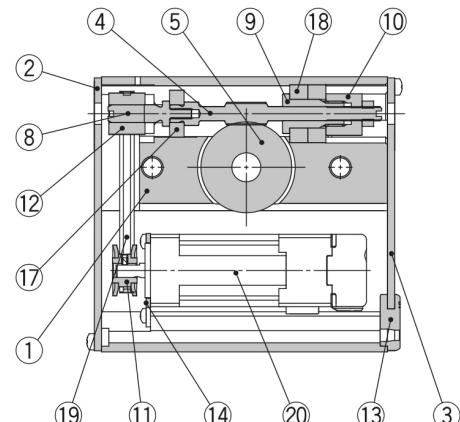
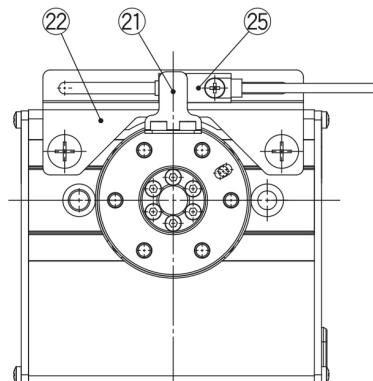
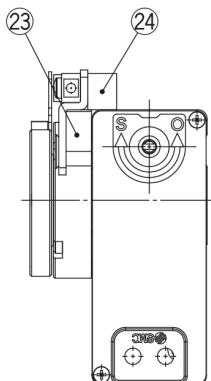
|   |  |
|---|--|
| Motorkabellänge   | ohne Kabel   |
| I/O Kabel für LEC Controller                                | ohne Kabel   |
| Controller-Montage  | Schraubbefestigung                                       |
| I/O Kabel für JXC Controller & Kommunikationssteckverbinder | Keine  |
| Antriebskabel-Ausführung                                    | ohne Kabel   |
| Kabeleingangsrichtung                                       | Standard, Eingang auf der rechten Seite                  |
| Controller-Ausführung                                       | Ohne Controller  |
| Größe   | 10   |
| Protokoll   | Keine  |
| Ausführungsart  | H (Präzisionsausführung)                                 |
| Max. Drehmoment   | J (Grundausführung, LER10: 0,22; LER30: 0,8; LER50: 6,6) |
| Option  | Keine  |
| Schwenkwinkel   | 1 (360°)   |
| Maximale Umgebungstemperatur                                | 40 °C  |
| Minimale Umgebungstemperatur                                | 5 °C   |
| General power supply  | 24 VDC ±10 %   |
| Zulassung   | CE   |
| F124- Max-operating-frequency                               | 60 c.p.m.  |

|  |   |
|--|---|
| Anschlusskabel                         | 12°   |
| Max. Drehmoment                        | 0.22 N·m                                      |
| Max. Schubmoment 40 bis 50 %           | 0.09 bis 0.11 N·m                             |
| Max. Trägheitsmoment                   | 0.0018 Kg·m <sup>2</sup>                      |
| Winkelgeschwindigkeit                  | 30 bis 420 °/s                                |
| Schubgeschwindigkeit                   | 30 °/s  |
| Max. Winkelbeschleunigung/-verzögerung | 3000 °/s <sup>2</sup>                         |
| Stoß-/Vibrationsbeständigkeit          | 150/30 m/s <sup>2</sup>                       |
| Funktionsweise                         | Spezielles Schneckengetriebe + Riemenantrieb  |
| Luftfeuchtigkeit                       | max. 90 %RH (keine Kondensation)              |
| Motor                                  | Schrittmotor (Servo/24 VDC)                   |
| Encoder                                | Inkrementale A/B-Phase (800 Impuls/Umdrehung) |
| Gewicht                                | 0.550 Kg                                      |

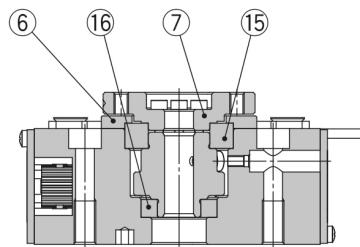
## Abmessungen



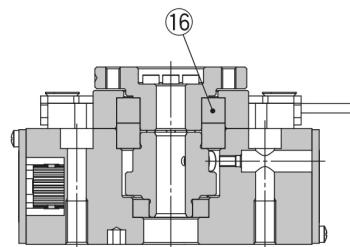
## Konstruktion



**Grundausführung**



**Präzisionsausführung**



### Stückliste

| Nr. | Beschreibung                              | Material           | Anm.                                      |
|-----|---|--------------------|---|
| 1   | Gehäuse                                   | Aluminiumlegierung | eloxiert                                  |
| 2   | Seitenplatte A                            | Aluminiumlegierung | eloxiert                                  |
| 3   | Seitenplatte B                            | Aluminiumlegierung | eloxiert                                  |
| 4   | Schneckenschraube                         | rostfreier Stahl   | wärmebehandelt + Bei speziell behandeltem |
| 5   | Schneckenrad                              | rostfreier Stahl   | wärmebehandelt + Bei speziell behandeltem |
| 6   | Lagerkopf                                 | Aluminiumlegierung | eloxiert                                  |
| 7   | Schwenktisch                              | Aluminiumlegierung |   |
| 8   | Verbindungsstück                          | rostfreier Stahl   |   |
| 9   | Lagerhalterung                            | Aluminiumlegierung |   |
| 10  | Lagerhalterung                            | Aluminiumlegierung |   |
| 11  | Riemenscheibe A                           | Aluminiumlegierung |   |
| 12  | Riemenscheibe B                           | Aluminiumlegierung |   |
| 13  | eingegossene Kabel                        | NBR                |   |
| 14  | Motorplatte                               | Kohlenstoffstahl   |   |
| 15  | Grundausführung   Rillenkugellager        |                    |   |
|     | Präzisionsausführung   Spezial-Kugellager | —                  |   |
| 16  | Rillenkugellager                          | —                  |   |
| 17  | Rillenkugellager                          | —                  |   |
| 18  | Rillenkugellager                          | —                  |   |
| 19  | Riemen                                    | —                  |   |

### Stückliste (360° Ausführung)

| Nr. | Beschreibung                   | Material           | Anm.   |
|-----|--------------------------------|--------------------|--|
| 21  | Näherungsansatz                | rostfreier Stahl   |  |
| 22  | Sensorhalter                   | Kohlenstoffstahl   | chromatiert  |
| 23  | Abstandhalter für Sensorhalter | Aluminiumlegierung | eloxiert<br>(nur die Präzisionsausführung kann verwendet werden) |
| 24  | Vierkantmutter                 | Aluminiumlegierung |  |
| 25  | Näherungssensor                | —                  | Typ  |

## Weitere Informationen

|  |  |
|--|--|
| Katalog                                | <a href="#">LER-Ccccc_DE.pdf</a>   |
| CE-Konformitätserklärung               | <a href="#">newDoC_LER_StepDC_EN.pdf</a><br><a href="#">newDoC_LER_TF1Y283EN.pdf</a> |
| Installations- und Wartungsanleitungen | <a href="#">IM_LER_StepDC_DE.pdf</a><br><a href="#">IM_LER_StepDC_EN.pdf</a>         |
| Bedienungsanleitungen                  | <a href="#">OM_LER_stepDC_EN.pdf</a>   |